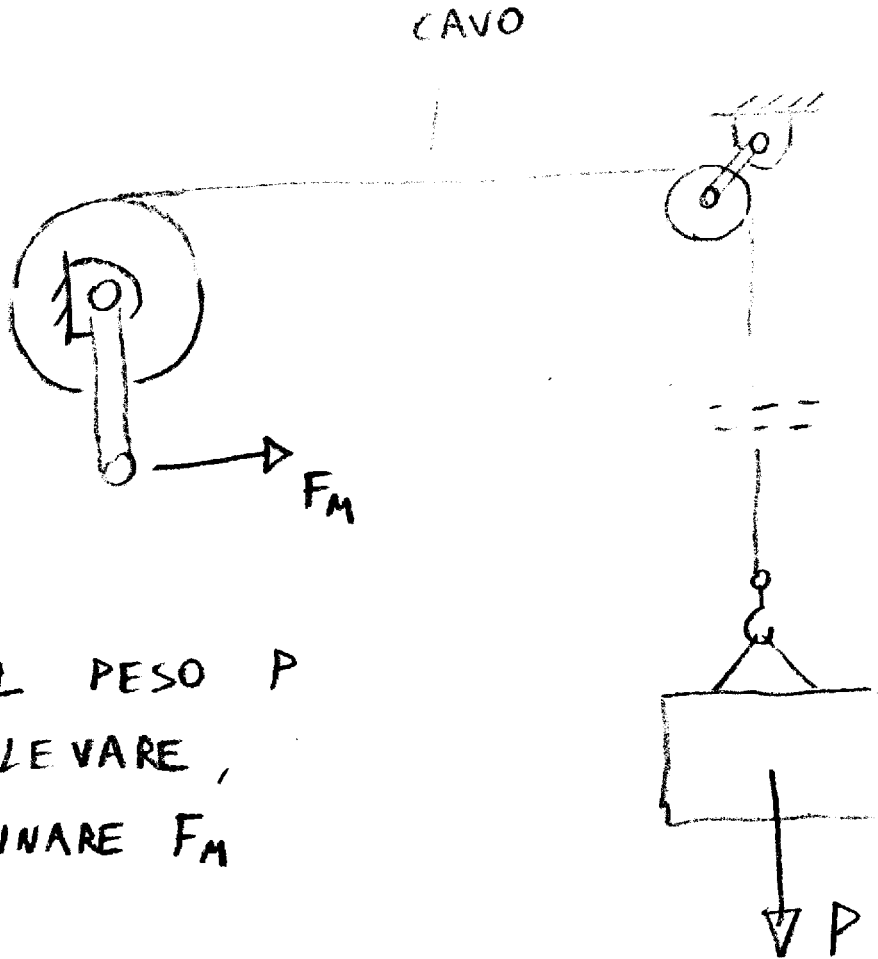


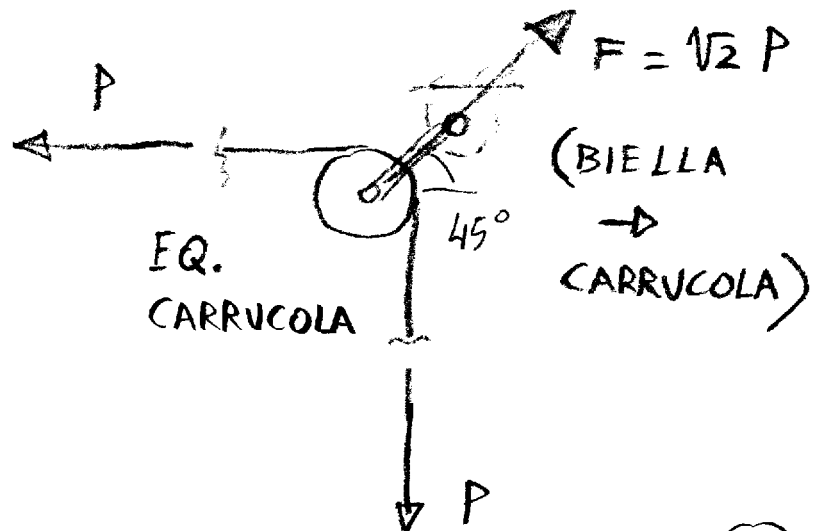
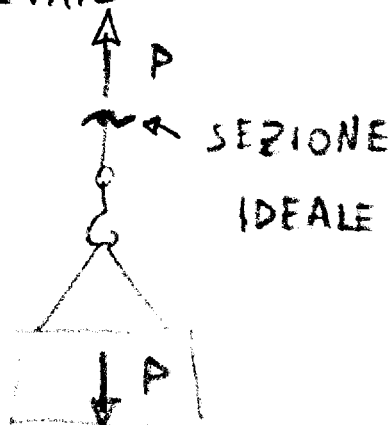
SISTEMA DI SOLLEVAMENTO A CAVO E CARRUCOLA

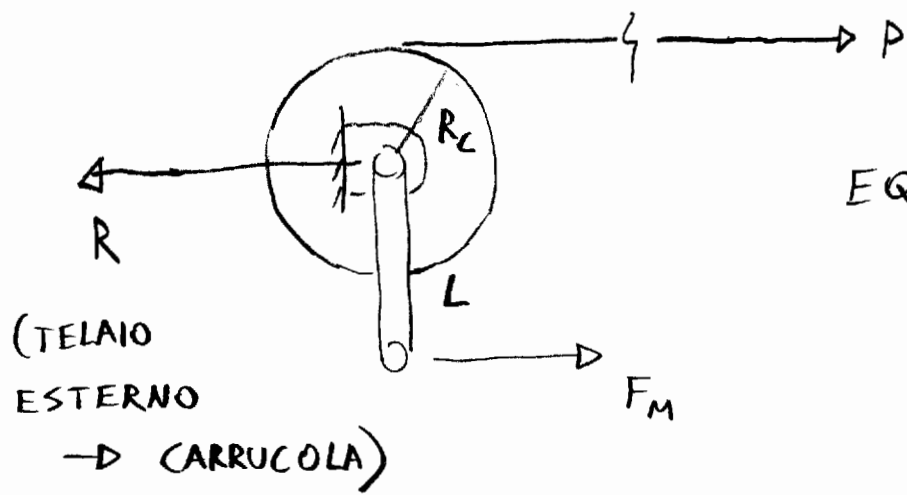


NOTO IL PESO P
DA SOLLEVARE,
DETERMINARE F_M

IL CAVO TRASMETTE
UNA FORZA, DI SOLA TRAZIONE,
ALLINEATA CON LA SUA DIREZIONE

EQ. ELEMENTO
DA SOLLEVARE





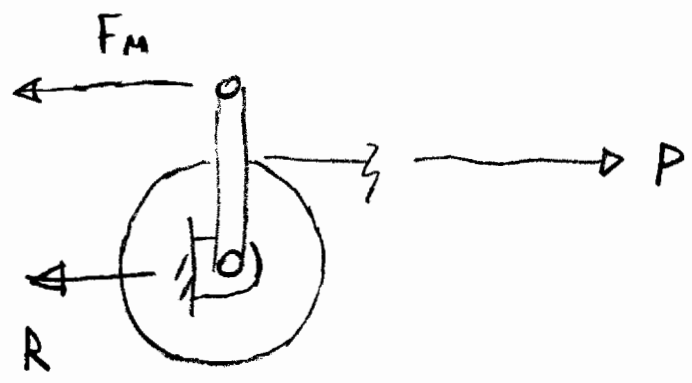
EQ. CILINDRO E LEVA

$$F_M = P \frac{R_c}{L}$$

$$R = P + F_M$$

— — —

ALTRA POSIZIONE ANGOLARE DELLA LEVA



$$F_M = P \frac{R_c}{L}$$

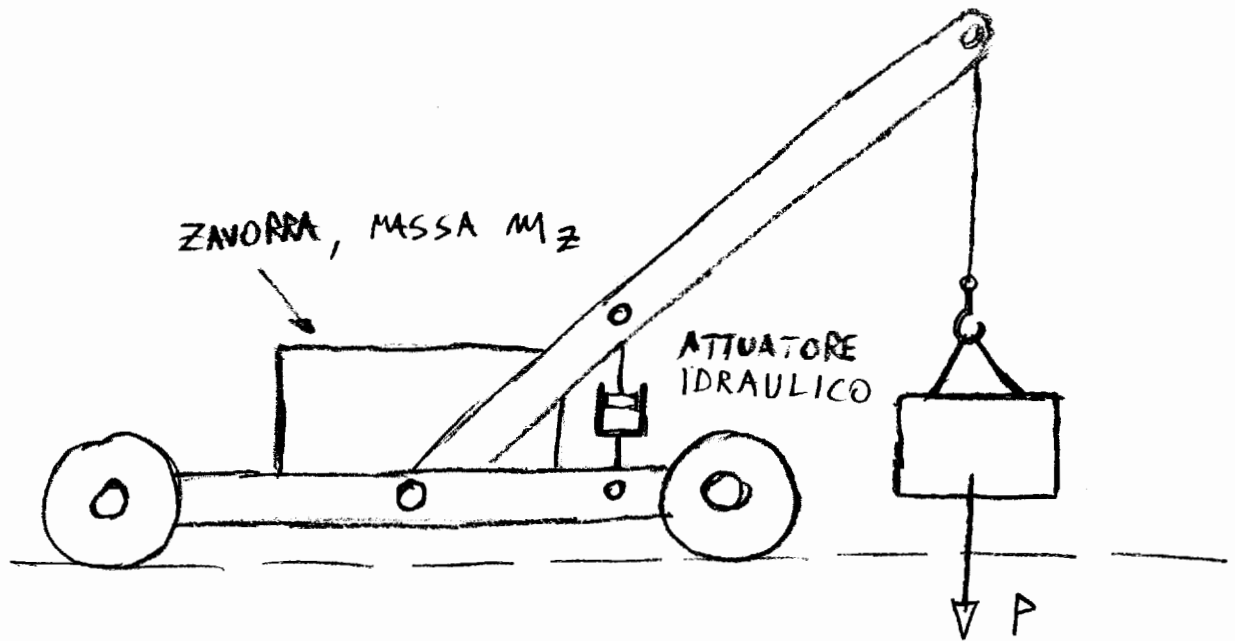
(STESSO VALORE DI PRIMA)

$$R = P - F_M$$

(VALORE DIVERSO, PIU' BASSO)

L'EQUILIBRIO DELLA CARRUCOLA E DEL PESO DA SOLLEVARE NON CAMBIA

ESERCIZIO

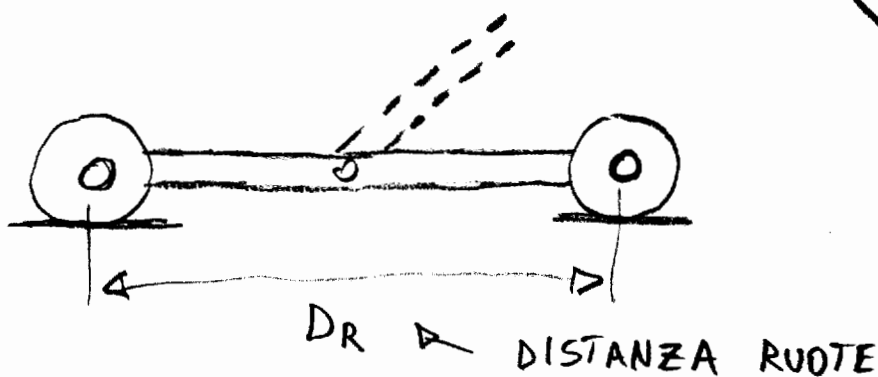
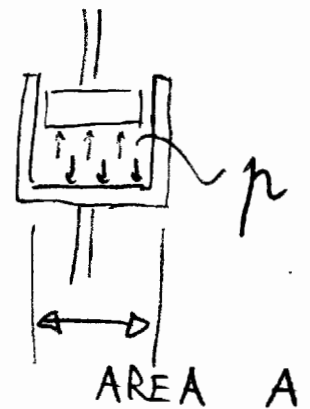


DETERMINARE:

→ IL VALORE DELLA MASSA DELLA ZAVORRA, M_Z
CONSIDERANDO TRASCURABILI TUTTE LE ALTRE,
CHE GARANTISCA IL NON DISTACCO DELLE RUOTE

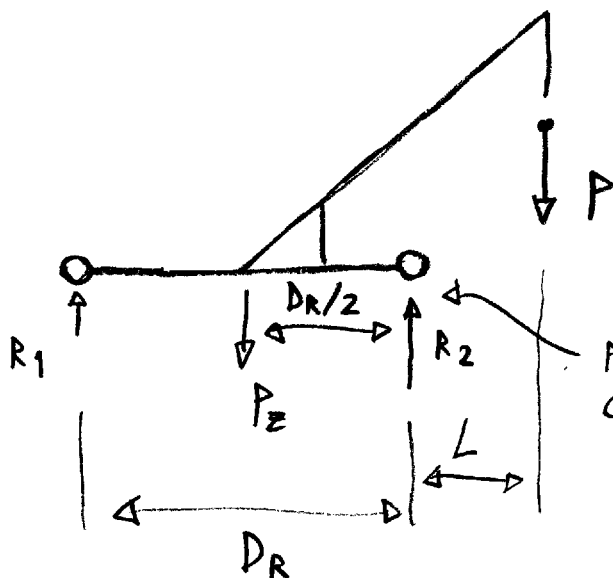
→ IL VALORE DELLA PRESSIONE p ALL'INTERNO
DELL'ATTUATORE IDRAULICO
NECESSARIA PER SOLLEVARE
IL PESO P

... INTRODURRE LE QUOTE
NECESSARIE PER RISOLVERE
IL PROBLEMA, ES.:



SOLUZIONE

CONSIDERANDO L'INTERA STRUTTURA COME UN UNICO CORPO, SI PUO' FARE L'EQUILIBRIO SOLO CON LE FORZE ESTERNE



SI PUO' IMPORRE L'EQUILIBRIO A MOMENTO

$$-PL + \frac{D_R}{2} P_Z - D_R R_1 = 0$$

$$R_1 = \frac{D_R/2 P_Z - PL}{D_R}$$

ALLA CONDIZIONE LIMITE DI RIBALTAMENTO

$$R_1 = 0 \rightarrow \frac{D_R/2 P_Z - PL}{D_R} = 0 \rightarrow M'_Z = \frac{PL}{D_R/2}$$

ESSENDO ANCHE P A SUA VOLTA UN PESO:

$$P = m g$$

$$M'_Z = \frac{m L}{D_R/2}$$

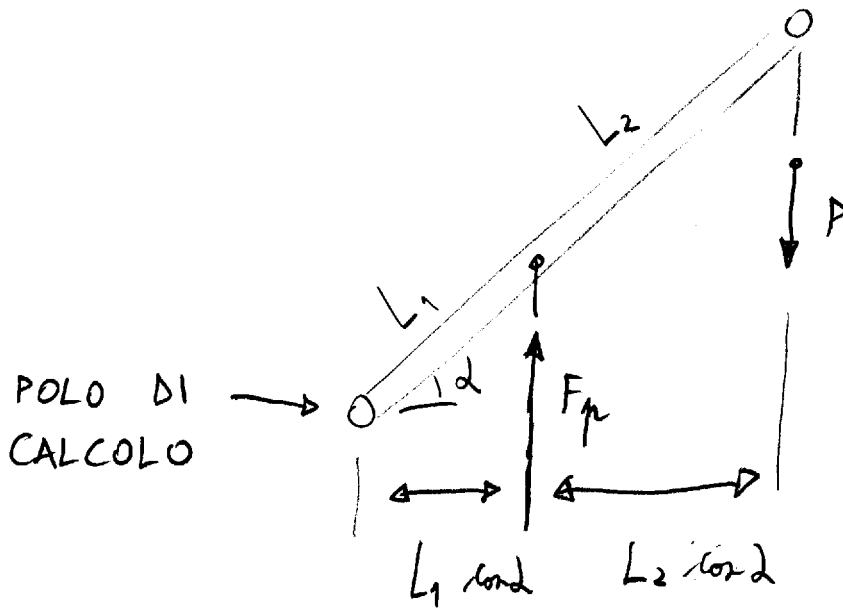
QUINDI: SE $M_Z > M'_Z$

$R_1 > 0$ E QUINDI LA RUOTA E' A CONTATTO A TERRA

SE INVECE $M_Z < M'_Z$

R_1 SAREBBE NEGATIVO, ESSENDO LA RUOTA A CONTATTO SI HA IL DISTACCO E QUINDI NON PIU' L'EQUILIBRIO

EQUILIBRIO A MOMENTO DEL BRACCIO DI SOLLEVAMENTO



$$- P (L_1 \cos \alpha + L_2 \cos \alpha) + F_p L_1 \cos \alpha = 0$$

$$\hookrightarrow F_p = P \frac{(L_1 + L_2) \cos \alpha}{L_1 \cos \alpha} = P \left(1 + \frac{L_2}{L_1} \right)$$

INFINE, ESSENDO $F_p = pA$

\uparrow PRESSIONE

\nwarrow AREA CILINDRO

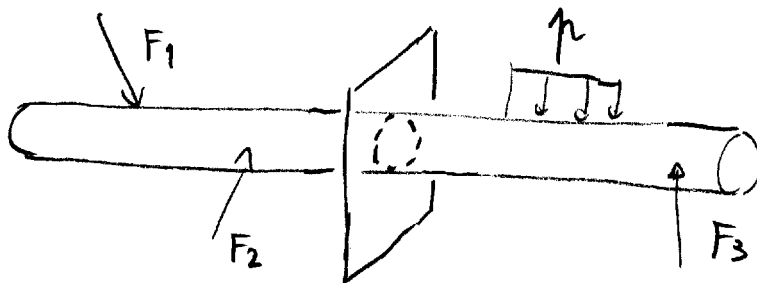
$$pA = P \left(1 + \frac{L_2}{L_1} \right)$$

$$\hookrightarrow p = \frac{P}{A} \left(1 + \frac{L_2}{L_1} \right)$$

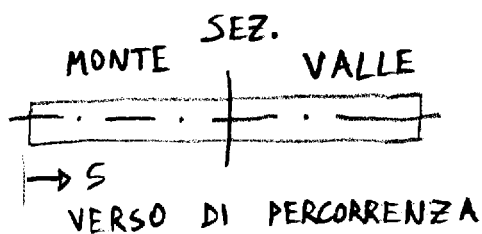
CARATTERISTICHE DELLA SOLLECITAZIONE

LE C.S. RIGUARDANO LE TRAVI ANCHE SI PUO' ESTENDERE IL CONCETTO AD ALTRE STRUTTURE

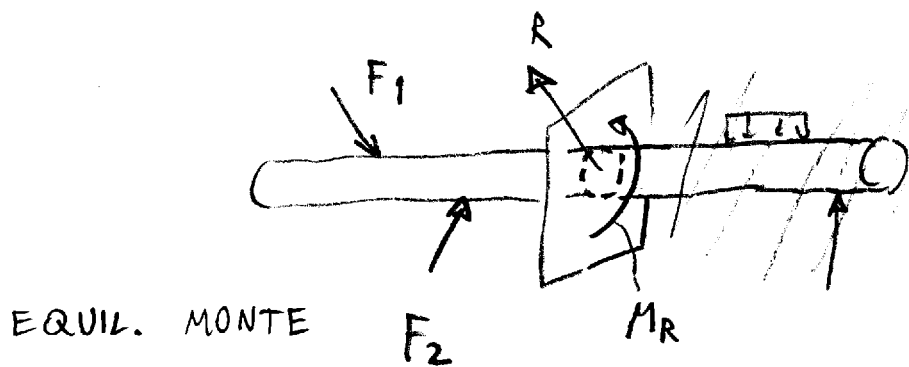
SEZIONE IDEALE:



SI PUO' CONSIDERARE IN UN QUALUNQUE PUNTO UNA SEZIONE IDEALE CHE DIVIDE LA TRAVE IN 2 PORZIONI, SOLITAMENTE INDICATE CON: "MONTE" E "VALLE", DOPO AVER INTRODOTTO UN VERSO DI PERCORRENZA (CONVENZIONALE)



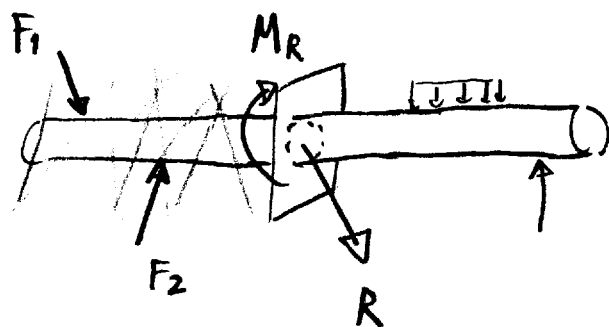
A QUESTO PUNTO CIASCUNA DELLE DUE PORZIONI PUO' ESSERE VISTA COME UN CORPO A SE' STANTE CIASCUNO DI QUESTI DUE CORPI E' IN EQUILIBRIO (STATICO) CONSIDERANDO SIA LE FORZE DI COMPETENZA SIA FORZE E COPPIE CHE L'ALTRA PORZIONE ESERCITA ATTRAVERSO LA SEZIONE IDEALE



R E M_R
SONO LE FORZE
E LE COPPIE CHE
VALLE ESERCITA
SU MONTE

PER IL PRINCIPIO DI AZIONE E REAZIONE
MONTE ESERCITA SU VALLE LE STESSE
AZIONI CAMBIATE DI SEGNO

EQUIL.
VALLE



IN QUESTO SCHEMA
 R E M_R SONO
LE FORZE E LE
COPPIE MONTE \rightarrow VALLE

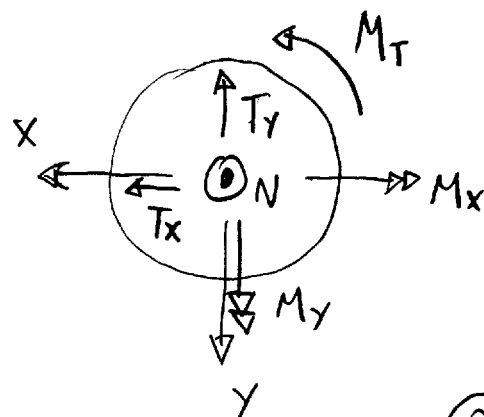
LE CARATTERISTICHE DELLA SOLLECITAZIONE
SONO LE COMPONENTI DI R E M_R
SCOMPOSTE SECONDO GLI ASSI DELLA SEZIONE
IN GENERALE SONO 6:

FORZA NORMALE N

TAGLIO T_x, T_y (2 COMPONENTI)

MOMENTO FLETTENTE M_x, M_y

MOMENTO TORCENTE M_T



PER DEFINIRE UNIVOCAMENTE IL SEGNO E' NECESSARIO SCEGLIERE SE CONSIDERARE MONTE \rightarrow VALLE OPPURE VALLE \rightarrow MONTE PER CONVENZIONE LE CAR. DELLA SOLL. SONO LE COMPONENTI DI FORZE E MOMENTI CHE VALLE ESERCITA SU MONTE

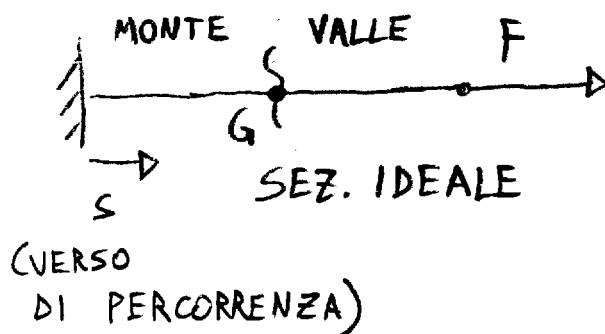
DATA LA FORMA (MONODIMENSIONALE) DELLA TRAVE, TROVARE LE AZIONI CHE UNA PORZIONE ESERCITA SULL'ALTRA EQUIVALE A RIDURRE IL SISTEMA DI FORZE DI COMPETENZA DI UNO DEI DUE CORPI AL BARCENTRO

QUINDI PER DETERMINARE LE C.S. SI DEVE RIDURRE IL SIST. DI FORZE DELLA PARTE A VALLE SUL BARCENTRO DELLA SEZIONE IDEALE

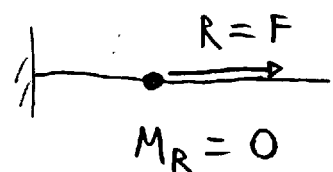
ESEMPI

ES.1

TRAVE INCASTRATA SOLLECITATA A TRAZIONE

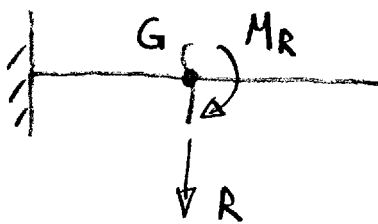
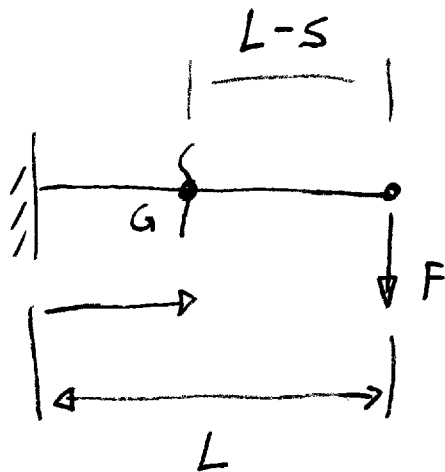


RIDURRE LA F
 A G CONSISTE
 NEL SOSTITUIRE
 LA RISULTANTE
 E IL MOM. RIS.



ES. 2

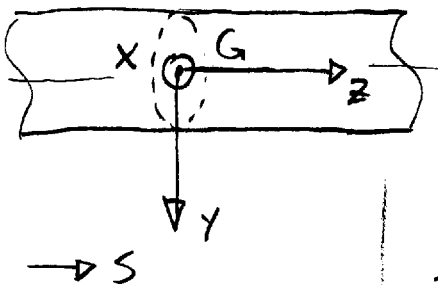
TRAVE INCASTRATA
SOLLECITATA A TAGLIO E FLESSIONE



$$R = F$$

$$M_R = F(L-s)$$

R E M_R VANNO POI SCOMPOSTI SECONDO
LE DIREZIONI DELLA SEZIONE DELLA TRAVE



6 COMPON.:
CARATTERISTICHE
DELLA SOLLECITAZ.

$$N = R_z$$

$$T_x = R_x \quad T_y = R_y$$

$$M_x = M_{rx} \quad M_y = M_{ry}$$

$$M_T = M_{rz}$$

ASSE z:

ALLINEATO CON L'ASSE
DELLA TRAVE

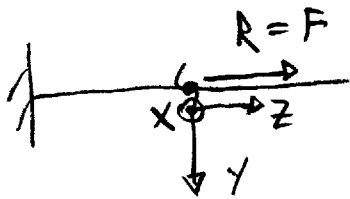
(CONCORDE CON IL
VERSO DI PERCORRENZA)

x: NORMALE USCENTE

y: DI CONSEGUENZA
VERSO IL BASSO

AD ESEMPIO NEI CASI PRECEDENTI

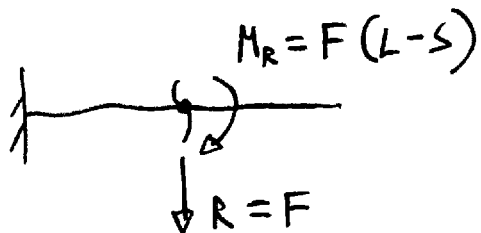
ES. 1



$$N = F$$

TUTTE LE ALTRE SONO ZERO

ES. 2

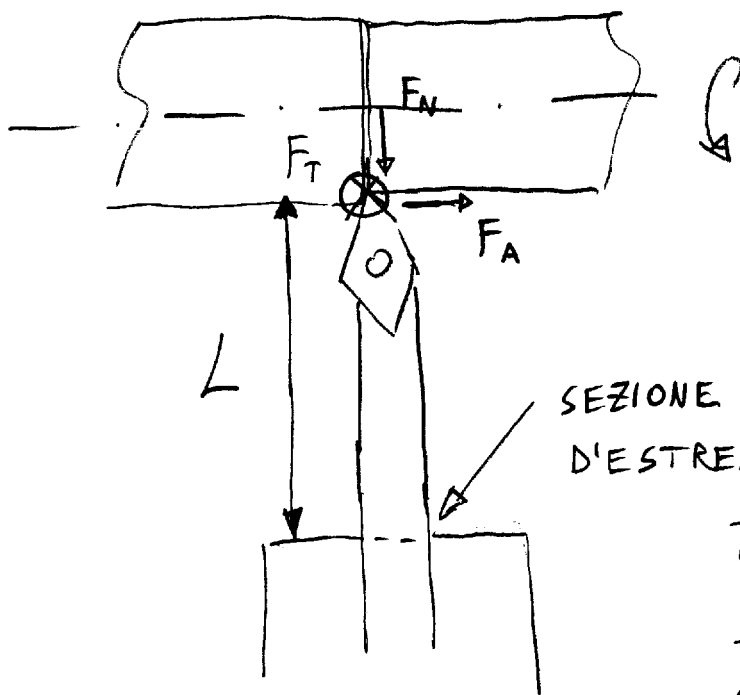


$$T_y = F$$

$$M_x = -F(L-s)$$

(-) PERCHE' ORARIO

ESERCIZIO: UTENSILE TORNO



$$L = 50 \text{ mm}$$

$$F_T = 20 \text{ N}$$

$$F_N = 5 \text{ N}$$

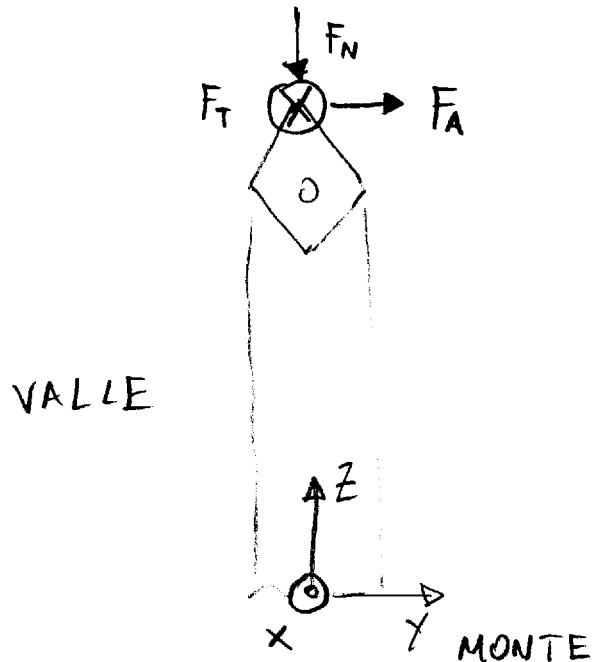
$$F_A = 5 \text{ N}$$

SEZIONE IDEALE,
D'ESTREMITA'

TROVARE LE CARATTERIST.
DELLA SOLL. IN
CORRISPONDENZA DI
QUESTA SEZIONE

SOLUZIONE

UNA DIFFICOLTÀ DI QUESTO ESERCIZIO È CHE L'ASSE È VERTICALE, SI DEVE FARE ATTENZIONE A COME POSIZIONARE GLI ASSI DELLA TRAVE



IN REALTÀ NON SERVE CALCOLARSI R , M_R ERA SOLO UN PASSAGGIO PER LA SPIEGAZIONE, SI PUÒ DIRETTAMENTE TROVARE LE CAR. DELLA SOLL.

$$N = -F_N = -5 \text{ N (VALORE NEGATIVO} \rightarrow \text{COMPRESSIONE)}$$

$$T_y = F_A = 5 \text{ N}$$

$$T_x = -F_T = -20 \text{ N}$$

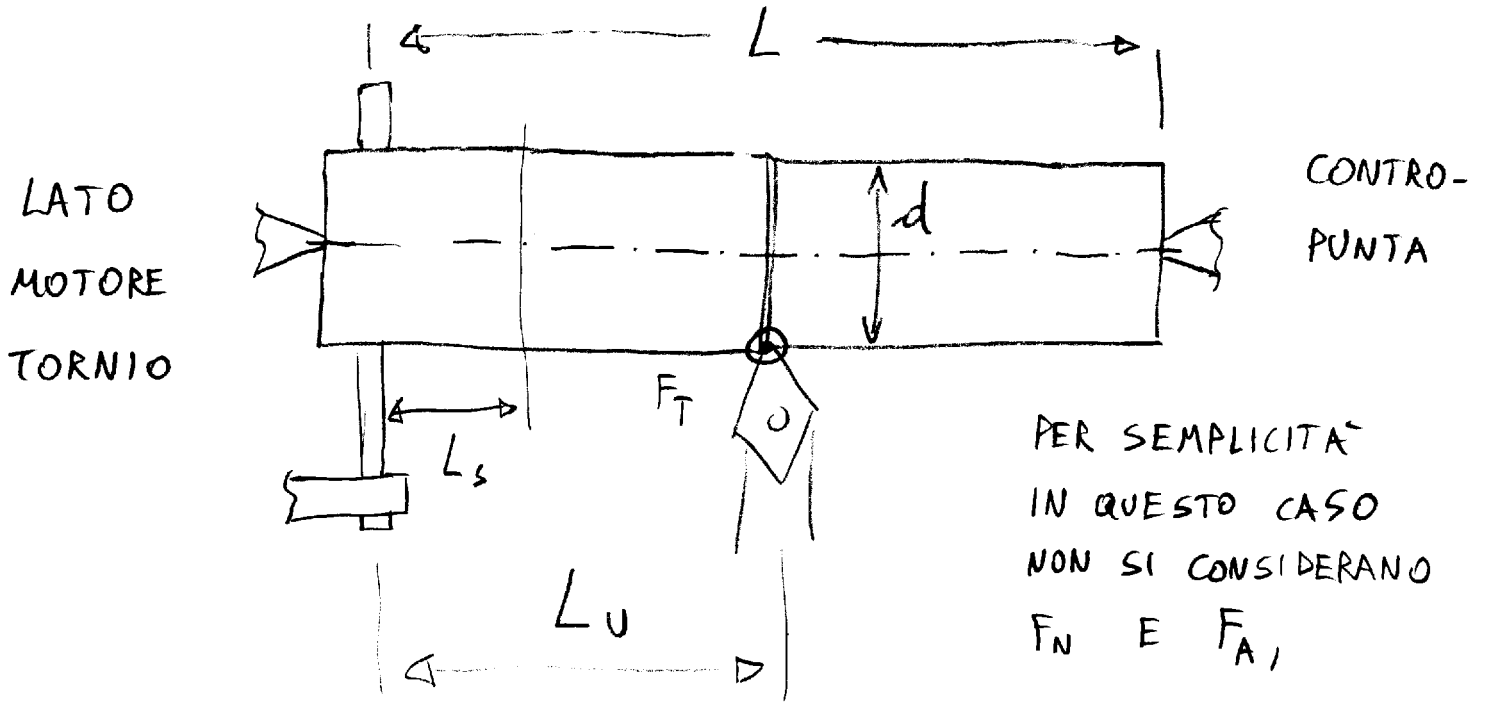
$$M_x = -F_A L = -250 \text{ Nmm}$$

$$M_y = -F_T L = -1000 \text{ Nmm}$$

$$M_z = 0$$

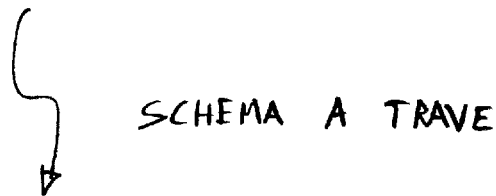
PER IL SEGNO DI M_y SAREBBE NECESSARIO RIDISEGNARE LO SCHEMA OSSERVATO DALLA PARTE DELLA y POSITIVA, OPPURE APPLICARE LA "REGOLA DELLA MANO DESTRA"

CAR. SOL. PEZZO SU TORNIO



PER SEMPLICITA'
IN QUESTO CASO
NON SI CONSIDERANO
 F_N E F_A ,

F_T VIENE RIPORTATA
CON IL VERSO OPPOSTO
PER AZIONE E REAZIONE



SCHEMA A TRAVE

INNANZITUTTO E' NECESSARIO RISOLVERE L'EQUILIBRIO DELLA TRAVE:

$$C = F_T d/2$$

$$R_1 = F_T \frac{L - L_u}{L}$$

$$R_2 = F_T \frac{L_u}{L}$$

NELLA SEZIONE S:

$$N = 0 \quad T_x = F_T - R_2 = F_T - F_T \frac{L_v}{L} = F_T \frac{L - L_v}{L}$$

$$T_y = 0 \quad M_x = 0 \quad M_T = -F_T \cdot d/2$$

$$M_y = -R_2 (L - L_s) + F_T (L_v - L_s) =$$

$$= -F_T \frac{L_v}{L} (L - L_s) + F_T (L_v - L_s) =$$

$$= -\cancel{F_T L_v} + F_T \frac{L_s}{L} L_v + \cancel{F_T L_v} - F_T L_s$$

$$= F_T \frac{L_s L_v}{L} - F_T \frac{L_s L}{L} = -F_T \frac{L_s (L - L_v)}{L}$$

IN ALCUNI CASI E' PIU' UTILE RIDURRE IL SISTEMA DI FORZA A MONTE E POI CAMBIARE IL SEGNO (AZIONE - REAZIONE)

$$\text{ES. } M_y = \overset{\uparrow}{-} R_1 L_s = -F_T \frac{L_s (L - L_v)}{L}$$

CAMBIAM. DI
SEGNO
VALLE → MONTE

STESSO RISULTATO

CASO PER CASO SI PUO' VALUTARE SE CONSIDERARE LE FORZE A MONTE O A VALLE, DI SOLITO SI SCEGLIE IL LATO CON IL NUMERO MINORE DI FORZE PER FARE UN NUMERO MINORE DI CALCOLI